



1. Übung zu 'Inverse Probleme mit Anwendungen in der Bildrekonstruktion'
Sommersemester 2015

1. Aufgabe Fouriertransformation

1.5 + 1.5 + 3 = 6 Punkte

a) Berechnen Sie die Fouriertransformation der Funktion

$$f(x) := \begin{cases} 1 & \text{falls } x \in [-\gamma, \gamma] \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}, \quad \gamma > 0.$$

b) Sei $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$, $f_\lambda(x) := f\left(\frac{x}{\lambda}\right)$ mit $\lambda \neq 0$. Zeigen Sie:

$$\widehat{f_\lambda}(\xi) = |\lambda|^n \widehat{f}(\lambda\xi).$$

c) Es sei $f_{\sigma}(x) := \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2}}$. Zeigen Sie für $\sigma_1, \sigma_2 > 0$:

$$f_{\sigma_1} * f_{\sigma_2} = f_{\sqrt{\sigma_1^2 + \sigma_2^2}}.$$

Hinweis: Sie dürfen ohne Beweis verwenden, dass gilt

$$\mathcal{F}\left(e^{-x^2/2}\right)(\xi) = e^{-\xi^2/2}.$$

2. Aufgabe Funktionenräume

2 + 2 = 4 Punkte

a) Weisen Sie nach, dass weder $L_2(\mathbb{R}) \subset L_1(\mathbb{R})$ noch $L_1(\mathbb{R}) \subset L_2(\mathbb{R})$ gilt.

b) Es sei I ein beschränktes Intervall, das nicht zu einem Punkt entartet ist. Zeigen Sie, dass dann für $r, s \in \mathbb{R}$ mit $s < r$ die Inklusion

$$L_r(I) \subset L_s(I)$$

erfüllt ist.

3. Aufgabe Schlecht-Gestelltheit

2 Punkte

Das Steuerungsproblem einer Rakete besteht darin, die Kontrollfunktion $f(t)$ aus Angabe des Weges $g(t)$ zu bestimmen. Im eindimensionalen Fall lässt sich das Problem durch die Operatorgleichung

$$Af(s) = g(s)$$

mit

$$A : C([0, 1]) \rightarrow L_2([0, 1]),$$

$$Af(s) = \int_0^s (s-t)f(t) dt$$

beschreiben.

Ist das Problem nach Hadamard gut gestellt?

4. Aufgabe Approximations- und Datenfehler

2.5 + 0.5 + 1 = 4 Punkte

Betrachten Sie den Operator

$$A : C([0, 1]) \rightarrow C([0, 1]),$$

$$Af(x) = \int_0^x f(t) dt$$

aus der Vorlesung. Die exakte Lösung der Gleichung $Af = g$, falls existent, lautet $f = g'$.

Zur numerischen Lösung der Gleichung $Af(x) = g(x)$ verwenden wir den zentralen Differenzenquotienten

$$T_h g(x) = \frac{g(x+h) - g(x-h)}{2h}, \quad h > 0.$$

a) Zeigen Sie, dass für den *Approximationsfehler* gilt

$$|f(x) - T_h g(x)| \leq \frac{h^2}{6} \|f''\|_\infty,$$

vorausgesetzt g ist glatt genug.

b) Seien g^ϵ gestörte Daten mit $\|g^\epsilon - g\|_\infty \leq \epsilon$. Zeigen Sie

$$|T_h(g^\epsilon - g)(x)| \leq \frac{\epsilon}{h}.$$

c) Betrachten Sie den Gesamtfehler im Fall gestörter Daten:

$$|f(x) - T_h g^\epsilon(x)| \leq |f(x) - T_h g(x)| + |T_h(g^\epsilon - g)(x)|.$$

Ist einer der Fälle

- $h \rightarrow 0$
- $h \rightarrow \infty$

vorteilhaft in Bezug auf den Gesamtfehler?

Abgabe am Montag 11. Mai vor der Vorlesung.