

Heteroklinische Zyklen

Julia-Carina Stolz



10.01.2012

Josef Hofbauer and Karl Sigmund: Evolutionary Games and
Population Dynamics, Cambridge, Kapitel 17

- 1 Einstieg: Heteroklinische Zyklen
- 2 Charakteristische Matrizen für heteroklinische Zyklen
- 3 Stabilitätseigenschaften für heteroklinische Zyklen

- Definition Heteroklinischer Zyklus
- Bestimmung charakteristischer Matrizen von heteroklinischen Zyklen
- Stabilitätseigenschaften heteroklinischer Zyklen

- Untersuchung von Systemen mit drei Spezies
- dreidimensionale Lotka-Volterra-Gleichungen:

$$\dot{x}_i = x_i \left(r_i + \sum_{j=1}^3 a_{ij} x_j \right) \quad i = 1, 2, 3$$

→ Auftauchen heteroklinischer Zyklen

- d.h. zyklische Anordnungen von stationären Punkten und Sattelverbindungen (Bahnen, die einen Sattel als α -Limes und den nächsten als ω -Limes haben)
- Sattel = stationäre Ein-Spezies-Punkte \mathbf{F}_i
- treten in biologisch sinnvoller Weise nur auf, falls $r_i > 0$ und $a_{ij} < 0$.

Unter dieser Annahme kann man die Gleichung

$$\dot{x}_i = x_i \left(r_i + \sum_{j=1}^3 a_{ij} x_j \right) \quad i = 1, 2, 3$$

folgendermaßen umschreiben:

$$\dot{x}_i = r_i x_i \left(1 - \sum_{j=1}^3 c_{ij} x_j \right) \quad i = 1, 2, 3$$

(mit $c_{ij} > 0$). Der transversale Eigenwert in \mathbf{F}_i in Richtung e_j ist durch

$$\left. \frac{\dot{x}_j}{x_j} \right|_{\mathbf{F}_i} = r_j \left(1 - \frac{c_{ji}}{c_{ii}} \right)$$

gegeben.

- Ziel: heteroklinischer Zyklus $\mathbf{F}_1 \rightarrow \mathbf{F}_2 \rightarrow \mathbf{F}_3 \rightarrow \mathbf{F}_1$
- Voraussetzungen:
 - jedes \mathbf{F}_i muss einen positiven und einen negativen transversalen Eigenwert haben
 - Anordnung in einem zyklischen Muster:

$$\begin{array}{l} c_{31} > c_{11} > c_{21} \\ c_{12} > c_{22} > c_{32} \\ c_{23} > c_{33} > c_{13} \end{array}$$

- Kapitel über Lotka-Volterra-Gleichungen:
 - im Fall $x_3 = 3$ schneiden sich die Isoklinen nicht
 - ⇒ eine Bahn, die in $(x_1, x_2, 0)$ (mit $x_1, x_2 > 0$) startet konvergiert gegen \mathbf{F}_2
- Insbesondere enthält dieser Fall eine Bahn mit α -Limes \mathbf{F}_1 und ω -Limes \mathbf{F}_2 .
- ebenso:
 - Bahn von \mathbf{F}_2 nach \mathbf{F}_3 und
 - Bahn von \mathbf{F}_3 nach \mathbf{F}_1 .

Definition

Heteroklinischer Zyklus

Diese Bahnen zusammen mit den \mathbf{F}_i ergeben den heteroklinischen Zyklus Γ .

Theorem

a) Ist $\det(C) > 0$ und

$$\prod_{i=1}^3 (\alpha_i - 1) < \prod_{i=1}^3 (1 - \beta_i),$$

dann ist $\dot{x}_i = r_i x_i (1 - \sum_{j=1}^3 c_{ij} x_j)$ permanent.

b) Ist

$$\prod_{i=1}^3 (\alpha_i - 1) > \prod_{i=1}^3 (1 - \beta_i),$$

dann ist der heteroklinische Zyklus ein Attraktor.

Annahme:

Der Zustandsraum unseres dynamischen Systems ist ein Polyeder X in \mathbb{R}^N , der als der Durchschnitt von endlich vielen Halbebenen $\{x \in \mathbb{R}^N : x_j \geq 0\}$, $j = 1, \dots, n$ definiert ist. Hierbei bezeichnet x_j ein lineares Funktional in \mathbb{R}^N , das auf der tragenden Hyperebene von X verschwindet.

Bez.:

- $\text{bd}(X)$ = der Rand von X
- $\text{int}(X) = X \setminus \text{bd}(X)$ = das Innere von X

- $\text{bd}(X)$ invariant unter der Dynamik
→ DGL umschreiben:

$$\dot{x}_j = x_j f_j(x), \quad j = 1, \dots, n,$$

- Annahme:
 $n \geq N$ und der Punkt $\mathbf{x} \in X$ ist eindeutig durch seine Koordinaten x_j bestimmt
- Betrachte den Fixpunkt $\hat{\mathbf{x}}$ der obigen Gleichung und ordne die Indizes so um, dass die Null-Koordinaten zuerst kommen.

⇒ Jacobi-Matrix in $\hat{\mathbf{x}}$ von folgender Form:

$$\begin{pmatrix} E & 0 \\ * & * \end{pmatrix}$$

wobei E eine Diagonalmatrix ist, deren Einträge die externen

Eigenwerte $\left. \frac{\dot{x}_j}{x_j} \right|_{\hat{\mathbf{x}}} = f_j(\hat{\mathbf{x}})$ sind.

Definition

Charakteristische Matrix

- $\Gamma \subset \text{bd}(X)$ heteroklinischer Zyklus, der aus m Fixpunkten \mathbf{F}_k besteht, die durch heteroklinische Bahnen verbunden sind
- $\Gamma \rightsquigarrow$ rechtwinkliges System von externen Eigenwerten $f_j(\mathbf{F}_k)$ (es ist 0, falls $x_j > 0$ in \mathbf{F}_k)
- **Wir nennen dieses System die charakteristische Matrix \mathbf{C} von Γ .**
- Da die Nummerierung der Hyperebenen (oder Spalten) und der Fixpunkte \mathbf{F}_k (oder Zeilen von \mathbf{C}) beliebig ist, ist die charakteristische Matrix bis auf Permutationen von Zeilen und Spalten eindeutig bestimmt.

Die charakteristische Matrix des Schere-Stein-Papier-Spiels:

$$\begin{pmatrix} 0 & + & - \\ - & 0 & + \\ + & - & 0 \end{pmatrix}$$

mit Spalten x_j und Zeilen \mathbf{F}_j .

Die charakteristische Matrix des
Zwei-Beutetiere-Zwei-Räuber-Systems:

$$\begin{pmatrix} 0 & - & + & - \\ 0 & + & 0 & - \\ - & 0 & - & + \\ + & 0 & - & 0 \end{pmatrix}$$

mit Spalten x_j und Zeilen \mathbf{F}_j .

Die charakteristische Matrix C enthält die notwendigen Informationen über Γ . Insbesondere können die Stabilitätseigenschaften von Γ in vielen Fällen von C abgelesen werden, was im nächsten Abschnitt gezeigt wird.

Definition

Einfacher heteroklinischer Zyklus

- a priori ist C eine $(m \times n)$ -Matrix (m Anzahl der Fixpunkte, n Anzahl der Randhyperebenen des Polyeders X)
- \rightsquigarrow Nullspalten weglassen (diejenigen Hyperebenen ignorieren, die Γ nicht berühren)
- jede Zeile von C enthält wenigstens einen positiven Eintrag
- **Wenn jede Zeile und jede Spalte von C nur einen positiven Eintrag enthält, nennen wir Γ einen **einfachen heteroklinischen Zyklus**.**

Die gezeigten Beispiele (Schere-Stein-Papier, two-prey-two-predator) sind einfache Zyklen mit quadratischer Matrix C .

Sei Γ ein heteroklinischer Zyklus auf $\text{bd}(X)$ mit Scheiteln \mathbf{F}_k und charakteristischer Matrix C . Wie zuvor lassen wir die Spalten weg, die nur aus Nulleinträgen bestehen, ignorieren also Hyperebenen, die Γ nicht berühren.

Theorem

- a) *Gibt es einen Vektor $\mathbf{p} \in \mathbb{R}^n$, sodass $\mathbf{p} > 0$ und $C\mathbf{p} > 0$, dann ist $bd(X)$ nahe Γ abstoßend.*
- b) *Ist Γ in $bd(X)$ asymptotisch stabil und gibt es ein $\mathbf{p} < 0$, sodass $C\mathbf{p} > 0$, dann ist Γ in X asymptotisch stabil.*
- c) *Ist Γ in $bd(X)$ asymptotisch stabil und gibt es ein $\mathbf{p} \in \mathbb{R}^n$, sodass $p_i < 0$ für mindestens ein i und $C\mathbf{p} > 0$, dann zieht Γ mindestens einen (eigentlich eine offene Menge von) innere(n) Orbit(s) von X an.*

Lemma

Angenommen es gibt ein $\mathbf{p} \in \mathbb{R}^n$, sodass $p_i < 0$ für wenigstens ein i und $C\mathbf{p} > 0$ und Γ_0 in X_0 asymptotisch stabil ist. Dann konvergieren alle Bahnen, die in einer Menge $\{\mathbf{x} \in \text{int}X : P(\mathbf{x}) < \delta\}$ starten und nahe genug an Γ_0 sind, gegen Γ_0 .

Theorem

Sei Γ in $bd(X)$ asymptotisch stabil und $m = n'$ (die Anzahl der Spalten $\neq 0$), sodass die (reduzierte) charakteristische Matrix C eine quadratische Matrix ist. Außerdem sei $\det(C) \neq 0$. Dann ist $bd(X)$ nahe Γ abstoßend genau dann, wenn $C^{-1} \geq 0$, d.h. die Inverse von C hat nur nichtnegative Einträge.

- Der Fall, in dem C nicht quadratisch ist ($m \neq n'$) größtenteils ungelöst.
- Obiges Theorem gibt in diesem Fall nur ein Teilergebnis.
- Für einfache heteroklinische Zyklen ist die Situation wesentlich einfacher, da Teil c) des Theorems ignoriert werden kann:
Wir können die Theorie der M -Matrizen anwenden, um die lineare Ungleichung zu lösen, die auftritt.

- angenommen Γ ist ein einfacher heteroklinischer Zyklus, der in $\text{bd}(X)$ asymptotisch stabil ist
⇒ C quadratisch (nach der Eliminierung überflüssiger Spalten) mit positiven Einträgen, die nur in der Hauptdiagonalen auftreten (nach einer entsprechenden Umordnung der Zeilen und Spalten)
- Sei $\det(C) \neq 0$.
 - Wenn C eine M -Matrix ist, dann ist Γ abstoßend,
 - wenn C keine M -Matrix ist, dann ist Γ asymptotisch stabil.

Wir haben heute über

- heteroklinische Zyklen allgemein,
- die charakteristische Matrix eines heteroklinischen Zyklus und
- die Stabilitätseigenschaften heteroklinischer Zyklen

gesprachen.

Wir haben heute über

- heteroklinische Zyklen allgemein,
- die charakteristische Matrix eines heteroklinischen Zyklus und
- die Stabilitätseigenschaften heteroklinischer Zyklen

gesprachen.

Vielen Dank für eure Aufmerksamkeit!!!