

*Unermesslich ist die Fülle von Problemen in der Mathematik, und sobald ein Problem gelöst ist, tauchen an dessen Stelle zahllose neue Probleme auf.*

David Hilbert

(1866-1943, deutscher Mathematiker)



UNIVERSITÄT  
DES  
SAARLANDES

FR Mathematik  
Dr. S. Weißer  
D. Seibel, M. Sc.

## 6. Übung zur Vorlesung Numerik II im SoSe 2018

Abgabe: Bis Freitag, den 01.06.2018 im Raum 3.29 in E1.1  
oder im Briefkasten des Lehrstuhls in E1.1.

### Aufgabe 6.1. (3 Punkte)

Betrachten Sie das Einschrittverfahren

$$y_{k+1} = y_k + hF(x_k, y_k; h), \quad k = 0, 1, \dots, n-1, \quad y_0 = y(0),$$

mit der Verfahrensfunktion

$$F(x, y, h) = f(x, y) + \frac{h}{2} (f_x(x, y) + f_y(x, y)f(x, y)).$$

- Zeigen Sie, dass dieses Verfahren die Approximationsordnung 2 besitzt. Welche Bedingungen müssen hierfür an  $y$  gestellt werden?
- Welchen Nachteil hat ein Verfahren mit einer solchen Verfahrensfunktion?
- Welche Terme mit partiellen Ableitungen von  $f$  müssen Sie  $F$  hinzufügen, um ein Verfahren der Ordnung 3 zu erhalten? Geben Sie die entsprechende Verfahrensfunktion an und beweisen Sie die Approximationsordnung.

### Aufgabe 6.2. (5 Punkte)

Zur numerischen Lösung des Anfangswertproblems ( $0 < t \leq T$ )

$$y'(t) = f(t, y(t)), \quad y(0) = y_0 \in \mathbb{R}$$

betrachte man für  $0 < N \in \mathbb{N}$ ,  $\tau := T/N$ ,  $t_n := n\tau$ , das Einschrittverfahren

$$y_{n+1} = y_n + \tau\Phi(t_n, y_n, \tau), \quad 0 \leq n < N.$$

Bei fehlerhaftem Anfangswert  $\tilde{y}_0$  und unter Rundungsfehlereinfluss berechnet der Computer jedoch

$$\tilde{y}_{n+1} = \tilde{y}_n + \tau\Phi(t_n, \tilde{y}_n, \tau) + \epsilon_n.$$

- Zeigen Sie durch vollständige Induktion das diskrete Lemma von Gronwall:  
Seien  $\{h_n\}_{n=0}^{\infty}$ ,  $\{\theta_n\}_{n=0}^{\infty}$  und  $\{\epsilon_n\}_{n=0}^{\infty}$  reelle Folgen mit  $h_n, \theta_n \geq 0$  für  $n \geq 0$ . Gibt es eine Konstante  $L > 0$  mit

$$\forall n \in \mathbb{N}_0 : \theta_{n+1} \leq (1 + Lh_n)\theta_n + |\epsilon_n|,$$

so folgt mit  $t_n := \sum_{i=0}^{n-1} h_i$ :

$$\forall n \in \mathbb{N}_0 : \theta_n \leq e^{L(t_n - t_0)}\theta_0 + \sum_{i=0}^{n-1} e^{L(t_n - t_{i+1})} |\epsilon_i|.$$

(b) Zeigen Sie: Wenn die Inkrementfunktion Lipschitz-stetig bzgl.  $y$  ist, d.h.

$$\exists L > 0 : |\Phi(t, x, \tau) - \Phi(t, y, \tau)| \leq L|x - y|,$$

so ist das Einschrittverfahren stabil bzgl. Anfangswert und Rundungsfehlern, d.h. es gilt

$$\max_{0 \leq n \leq N} |\tilde{y}_n - y_n| \leq e^{LT} \left( |\tilde{y}_0 - y_0| + \sum_{n=0}^{N-1} |\epsilon_n| \right).$$

### Aufgabe 6.3. (3 Punkte)

Sei  $F(x, y, h)$  die Verfahrensfunktion eines expliziten Einschrittverfahrens der Ordnung  $m \geq 1$ . Zeigen Sie, dass das daraus abgeleitete Verfahren

$$y_{k+1} = y_k + hf \left( x_k + \frac{h}{2}, y_k + \frac{h}{2} F(x_k, y_k, h) \right)$$

mindestens die Ordnung 2 besitzt. Nehmen Sie hierfür an, dass die exakte Lösung  $y$  dreimal, die Funktion  $f$  zweimal stetig differenzierbar ist.

### Aufgabe 6.4. (5 Punkte) Programmieraufgabe

In dieser Programmieraufgabe implementieren Sie zwei weitere Verfahren zur numerischen Approximation von AWP und untersuchen diese auf Konvergenz. Wählt man in Aufgabe 6.3 die Funktion  $F(x_k, y_k, h) = f(x_k, y_k)$ , so erhält man das modifizierte Euler-Verfahren

$$y_{k+1} = y_k + hf \left( x_k + \frac{h}{2}, y_k + \frac{h}{2} f(x_k, y_k) \right).$$

Das zweite zu betrachtende Verfahren ist die Methode von Heun. Hierbei handelt es sich um ein Runge-Kutta-Verfahren mit Butcher-Schema

$$\begin{array}{c|ccc} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1/2 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 2 & 0 \\ \hline & 1/6 & 4/6 & 1/6 \end{array}$$

(a) Implementieren Sie in C das modifizierte Euler-Verfahren und die Methode von Heun für die beiden AWP (1) und (2) aus der letzten Programmieraufgabe. Verwenden Sie eine gleichmäßige Diskretisierung des Intervalls  $[0, 1.95]$  bzw.  $[-3, 0]$  in  $n = 2^i$ ,  $i = 0, \dots, 15$  Teilintervalle.

(b) Vergleichen Sie nun die drei Verfahren (Euler, modifiziertes Euler, Heun). Geben Sie zu den beiden AWP den absoluten Approximationsfehler  $e_i = |y_{h_i}(x^*) - y(x^*)|$  am Ende des Intervalls, d.h. an der Stelle  $x^* = 1.95$  bzw.  $x^* = 0$ , für die verschiedenen Werte von  $n$  an. Hierbei bezeichnet  $h_i$  die Schrittweite für  $n = 2^i$ . Berechnen Sie außerdem die numerische Konvergenzrate

$$\text{eoc}_{i+1} = \frac{\log(e_{i+1}) - \log(e_i)}{\log(h_{i+1}) - \log(h_i)} \quad \text{für } i = 0, \dots, 14.$$

Stellen Sie Ihre Ergebnisse zu den verschiedenen Paarungen von AWP und Methode in je einer Tabelle zusammen.

(c) Als nächstes soll ein weiteres AWP

$$y' = 1 - y + \sqrt{x} \left( x + \frac{3}{2} \right), \quad y(0) = 1,$$

auf dem Intervall  $[0, 0.5]$  betrachtet werden. Die exakte Lösung lautet  $y(x) = x^{3/2} + 1$ . Wenden Sie alle drei Verfahren auf dieses Problem an und erstellen Sie wie in Aufgabenteil (b) Tabellen mit dem absoluten Fehler im Punkt  $x^* = 0.5$  und der numerischen Konvergenzrate. Plotten Sie außerdem Ihre Approximationen und die exakte Lösung. Vergleichen Sie Ihre Ergebnisse mit denen aus (b).